

# **волны**

## **Содержание лекции:**

- 1. Виды волн**
- 2. Волновое уравнение**
- 3. Упругие волны**
- 4. Стоячие волны**

# 1. Понятие волны. Виды волн

- *Волна – процесс распространения колебаний в пространстве* (при этом частицы среды движутся не поступательно, а совершают колебания около своего положения равновесия).

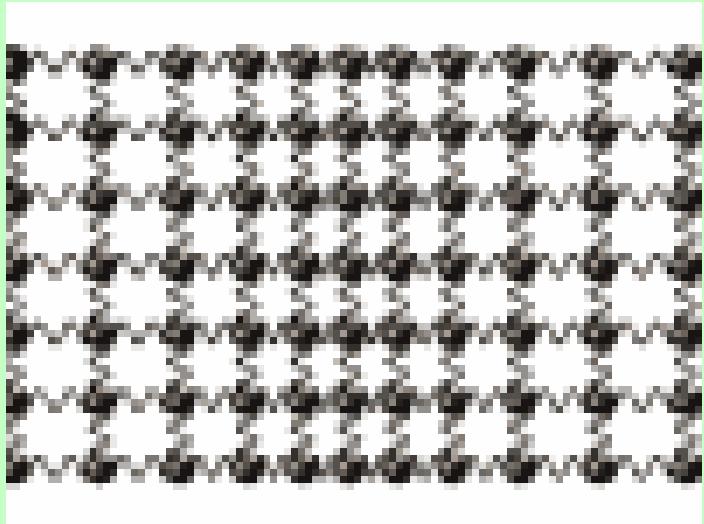
В зависимости от направления колебания частиц к направлению распространения волны различают:

- **Продольные волны:** частицы среды колеблются вдоль направления распространения волны
- **Поперечные волны:** частицы среды колеблются перпендикулярно направлению распространения волны

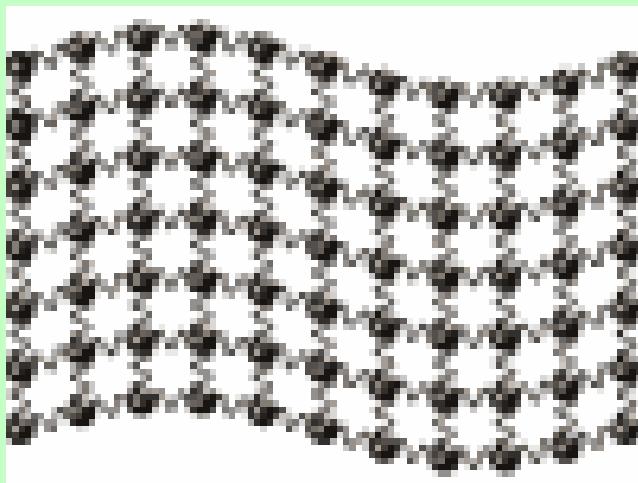
*Если взаимосвязь между частицами среды осуществляется силами упругости, возникающими вследствие деформации среды при передаче колебаний от одних частиц к другим, то волны называются **упругими** (звуковые, ультразвуковые, сейсмические и др. волны).*

Упругие поперечные волны возникают в среде, обладающей сопротивлением сдвигу, вследствие этого

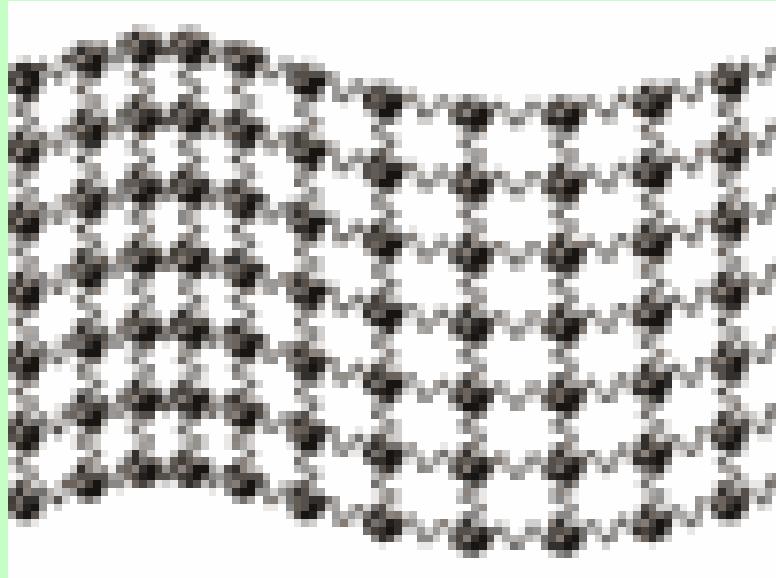
- в **жидкой и газообразной** средах возможно возникновение только **продольных** волн;
- в **твердой** среде возможно возникновение как продольных, так и **поперечных** волн.



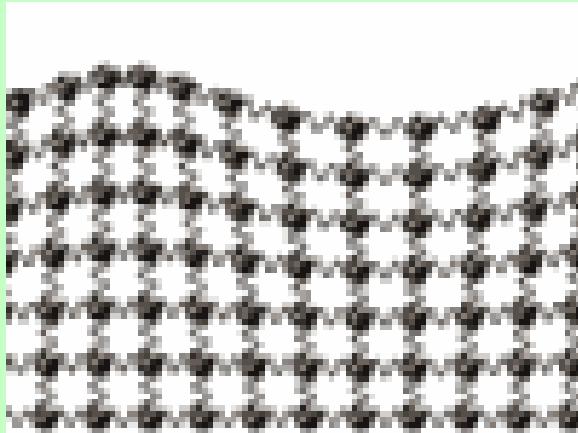
Процесс распространения продольной упругой волны



В поперечной волне колебания происходят в направлении, перпендикулярном направлению распространения волны



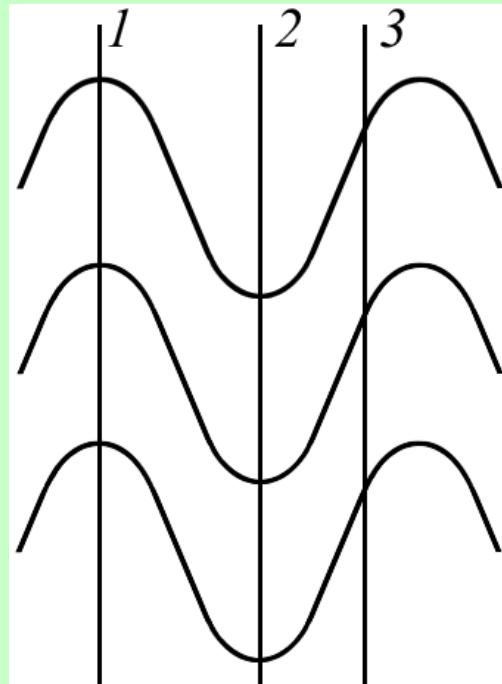
Наложение продольной и поперечной волн равной амплитуды, сдвинутых по фазе на  $\pi/2$ . В результате каждая масса совершает круговые движения.



## Движение молекул в волне на поверхности жидкости

У поверхностных волн взаимосвязь между соседними молекулами при передаче колебаний осуществляется не силами упругости, а силами поверхностного натяжения и тяжести. В случае малой амплитуды волны каждая молекула движется по окружности, радиус которой убывает с расстоянием от поверхности. Нижние молекулы находятся в покое

**Фронт волны** – геометрическое место точек, до которых доходит возмущение в момент времени  $t$ : это та поверхность, которая отделяет часть пространства, уже вовлеченную в волновой процесс, от области, в которой колебаний еще не возникли.



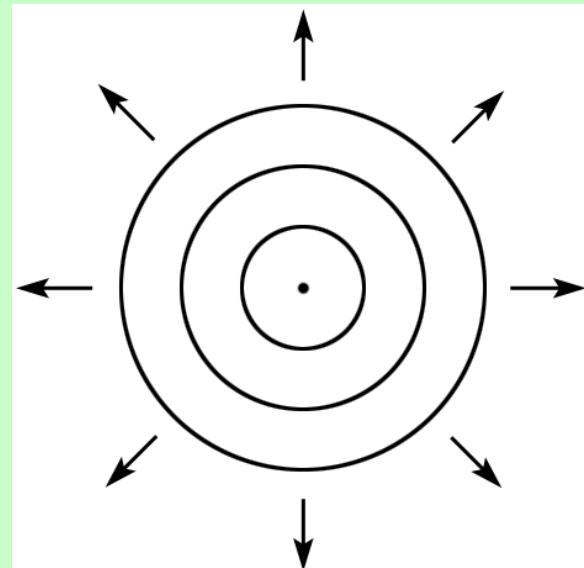
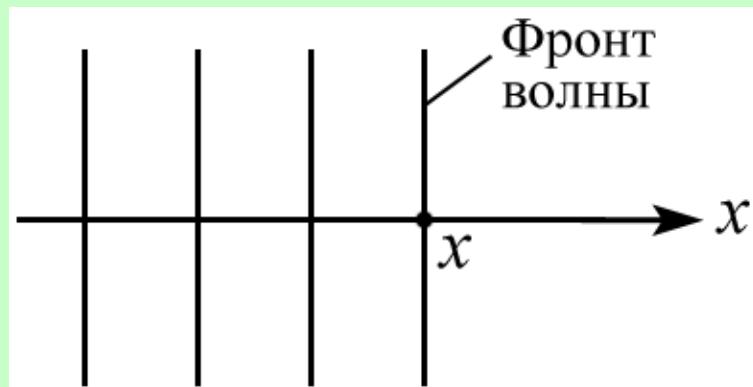
**Волновая поверхность** – геометрическое место точек, колеблющихся в одинаковой фазе.

Число волновых поверхностей – бесконечно,  
Фронт волны – один.

Волновые поверхности неподвижны,  
Фронт волны все время перемещается.

В зависимости от формы волновой поверхности различают

- **плоские волны:** волновые поверхности – параллельные плоскости.
- **сферические волны:** волновые поверхности – концентрические сферы.



Для волнового движения, помимо амплитуды, периода, частоты, фазы вводится пространственная характеристика процесса – **длина волны** – расстояние, на которое распространяется волна за время, равное периоду колебаний частиц среды:

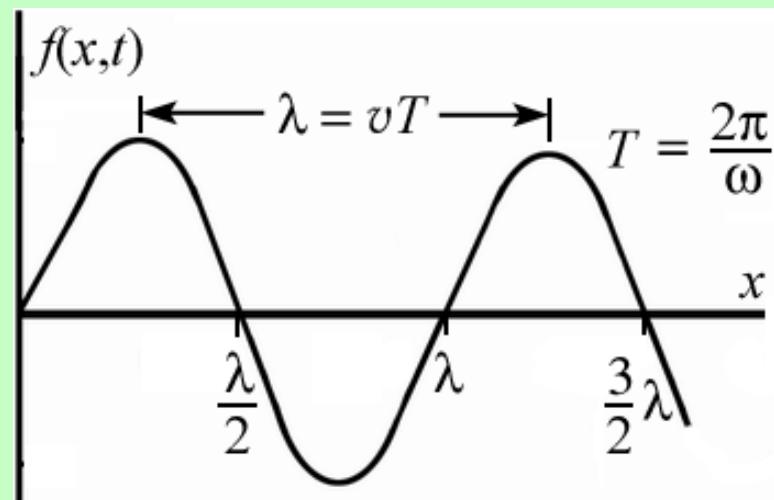
$$\lambda = vT$$

$v$  – скорость волны,

$T$  – период колебаний.

Связь длины волны с частотой  $\nu$ :

$$\lambda\nu = v$$



В среде без дисперсии скорость распространения синусоидальной волны без изменения ее формы есть **скорость распространения поверхности постоянной фазы**, или **фазовая скорость**.

## 2. Волновое уравнение

**Уравнение волнового процесса (волны)** – это выражение, дающее смещение колеблющейся частицы как функцию ее координат и времени:

1) Для плоской волны (в положительном направлении оси  $x$ ):

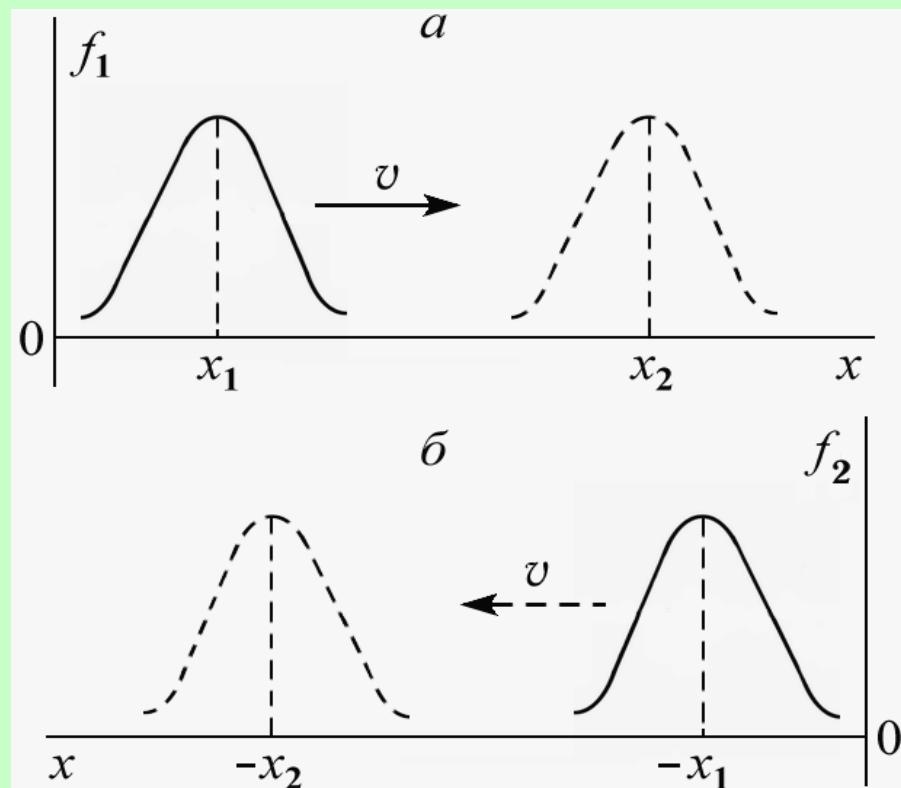
$$s = f(x, t) = A \cos \left[ \omega \left( t - \frac{x}{v} \right) + \varphi \right]$$

В отрицательном направлении оси  $x$ :

$$s = A \cos \left[ \omega \left( t + \frac{x}{v} \right) + \varphi \right]$$

$A$  – амплитуда волны;

$\varphi$  – начальная фаза



Его можно записать в симметричной относительно  $x$ ,  $t$  форме, введя величину:

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{\omega}{v}$$
 - **волновое число**

Тогда

$$s = f(x, t) = A \cos(\omega t - kx + \varphi) \quad (*)$$

При поглощении средой энергии волны

$$s = A_0 e^{-\beta x} \cos(\omega t - kx + \varphi)$$

- наблюдается **затухание волны** (уменьшение интенсивности волны по мере удаления от источника колебаний);

$A_0$  – амплитуда в точках плоскости  $x = 0$ ;

$\beta$  – коэффициент затухания.

2) Для сферической волны (от точечного источника, распространяющейся в однородной, изотропной среде):

$$s = \frac{A}{r} \cos(\omega t - kr + \varphi)$$

- амплитуда колебаний не остается постоянной, убывая с расстоянием от источника;

$A$  – амплитуда на расстоянии от источника, равном единице;

$r$  – расстояние от источника.

При поглощении средой энергии волны

$$s = \frac{A}{r} e^{-\beta r} \cos(\omega t - kr + \varphi)$$

$\beta$  – коэффициент затухания.

3) Для плоской волны, распространяющейся в произвольном направлении:

$$s(\vec{r}, t) = A \cos(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r} + \varphi)$$

где  $\vec{k}$  - **волной вектор**, направленный по нормали  $\vec{n}$  к волновой поверхности; его длина равна волновому числу:

$$\vec{k} = k\vec{n}$$

При поглощении средой энергии волны

$$s(\vec{r}, t) = A e^{-\beta \vec{n} \cdot \vec{r}} \cos(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r} + \varphi)$$

$\beta$  – коэффициент затухания.

Продифференцируем уравнение (\*) дважды по координате  $x$ :

$$\frac{\partial^2 s}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} f''$$

Продифференцируем уравнение (\*) дважды по времени  $t$ :

$$\frac{\partial^2 s}{\partial t^2} = f''$$

Сопоставив выражения, получаем

$$\boxed{\frac{\partial^2 s}{\partial t^2} = v^2 \frac{\partial^2 s}{\partial x^2}}$$

**- волновое  
уравнение**

Для волны, распространяющейся в произвольном направлении:

$$\boxed{\frac{\partial^2 s}{\partial t^2} = v^2 \left( \frac{\partial^2 s}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 s}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 s}{\partial z^2} \right)}$$

### 3. Упругие волны

Рассмотрим продольную плоскую волну в твердой среде:

**Деформация среды** в плоскости  $x$ :

(взят символ частной производной,  
т.к.  $s = s(x,t)$ )

$$\varepsilon = \frac{\partial s}{\partial x}$$

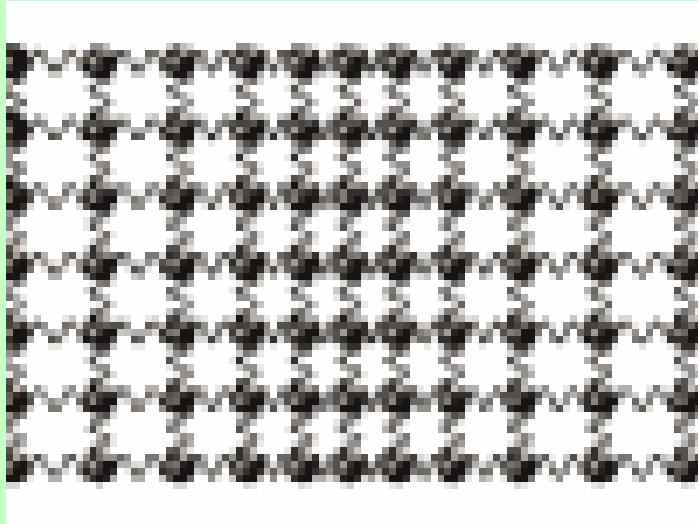
**Нормальное напряжение**

пропорционально деформации  
(для малых деформаций):

$$\sigma = E\varepsilon = E \frac{\partial s}{\partial x}$$

где  $E$  – **модуль Юнга** среды.

- В положениях максимального отклонения частиц от положения равновесия ( $\partial s / \partial x = 0$ )  $\varepsilon = 0$ ,  $\sigma = 0$
- В местах прохождения частиц через положения равновесия  $\varepsilon$ ,  $\sigma$  **максимальны** (с чередованием  $\pm\varepsilon$ , т.е. растяжений и сжатий)



Процесс распространения продольной  
упругой волны

Скорость продольной волны связана с характеристиками среды следующим образом:

$$v = \sqrt{\frac{E}{\rho}}, \text{ где } \rho \text{ -- плотность среды.}$$

Для поперечной волны

$$v = \sqrt{\frac{G}{\rho}}, \text{ } G \text{ -- модуль сдвига.}$$

Энергия упругой волны:

$$w = \rho A^2 \omega^2 \sin^2(\omega t - kx + \varphi)$$

- плотность энергии упругой волны (как поперечной, так и продольной) в каждый момент времени в разных точках пространства различна.

При усреднении по времени:

$$w = \frac{1}{2} \rho A^2 \omega^2$$

– справедливо для незатухающих, затухающих плоских волн; сферических волн и т.д...

Поток энергии через некоторую поверхность – количество энергии, переносимое волной через эту поверхность в единицу времени:

$$\Phi = \frac{dW}{dt}$$

$W$  - энергия волны.

Размерность потока энергии:

$$[\Phi] = \text{Дж/с} = \text{Вт}$$

Для характеристики течения энергии в разных точках пространства вводится величина, называемая плотностью потока энергии:

- численно равная потоку энергии через единичную площадку, помещенную в данной точке пространства перпендикулярно направлению, в котором переносится энергия;
- направление совпадает с направлением переноса энергии.

$$\vec{j} = w \vec{v}$$

– *вектор плотности потока энергии (вектор Умова)...*

$\vec{v}$  - вектор, численно равный фазовой скорости, направленный вдоль направления распространения волны (и переноса энергии).

*Среднее по времени значение плотности потока энергии, переносимой волной, - интенсивность волны*

$$\langle \vec{j} \rangle = \langle w \rangle \vec{v} = \frac{1}{2} \rho A^2 \omega^2 \vec{v}$$

### Связь вектора Умова с потоком энергии:

По определению,

$$dW = \vec{j} \cdot d\vec{S} \cdot dt , \quad d\vec{S} = dS \cdot \vec{n}$$

Следовательно, поток энергии через площадку  $dS$

$$d\Phi = \frac{dW}{dt} = \vec{j} \cdot d\vec{S}$$

*Полный поток энергии равен потоку вектора  $\vec{j}$  через поверхность  $S$ .*

$$\Phi = \int_S \vec{j} \cdot d\vec{S}$$

## **4. Стоячие волны**

*Принцип суперпозиции волн: при одновременном распространении в среде нескольких волн наблюдается их суперпозиция (наложение) без взаимного возмущения.*

*Когерентные волны – волны, разность фаз между которыми постоянна.*

*Интерференция – явление сложения когерентных волн, при котором колебания в одних точках усиливают, а в других ослабляют друг друга.*

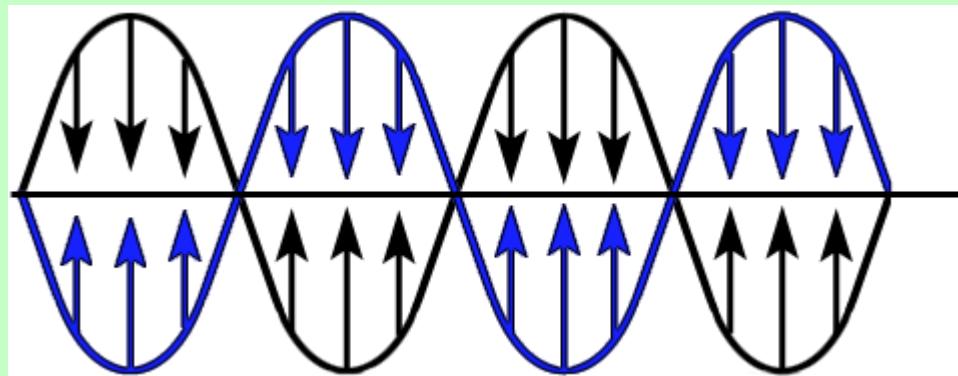
Рассмотрим наложение двух встречных плоских волн с одинаковой амплитудой:

Падающая на преграду волна:  $s_1 = A \cos(\omega t - kx)$

Отраженная волна:  $s_2 = A \cos(\omega t + kx)$

Результирующее возмущение - **стоячая волна**:

$$s = s_1 + s_2 = 2A \cos kx \cos \omega t$$



Амплитуда

$$A = 2a \cos kx$$

Точки, в которых амплитуда колебаний максимальна, называются **пучностями**;

их координаты определяются условием  $kx = \pm\pi n$  ( $n = 0, 1, 2, \dots$ )

Следовательно,

$$x_{пучн} = \pm \frac{\pi n}{k} = \pm n \frac{\lambda}{2}$$

Точки, в которых амплитуда колебаний равна нулю, называются **узлами**;

их координаты определяются условием  $kx = \pm \left(n + \frac{1}{2}\right)\pi$  ( $n = 0, 1, 2, \dots$ )

Следовательно,

$$x_{узл} = \pm \left(n + \frac{1}{2}\right) \frac{\lambda}{2}$$

Определим расстояние между соседними узлами (пучностями):

$$k\Delta x \equiv \pi$$

Тогда

$$\Delta x \equiv \frac{\pi}{k} = \frac{\lambda}{2}$$

- расстояние между соседними пучностями, как и соседними узлами, одинаково и составляет **половину длины волны**.

Пучности и узлы сдвинуты друг относительно друга на четверть длины волны.